

2019年12月13日 更新

C2000-A2-SDD8020-AD1 使用说明书

RS485 \Rightarrow 8DI + 2DO

远程 I/O 模块 — RS485 型开关量模块



深圳市中联创新自控系统有限公司

Shenzhen United Innovation Automatic Control System Co., Ltd.

目录

目录	2
1. 快速使用	4
1.1. 使用前准备	4
1.2. 设备接线	4
1.3. 软件设置及设备调试	5
1.3.1. 设备搜索及参数设置	5
1.3.2. 设备调测	6
2. 硬件说明	8
2.1. 技术参数	8
2.2. 产品外观	10
2.3. 指示灯	11
2.4. 端口说明	12
2.5. 尺寸	13
2.6. 安装方式	13
3. 产品功能	14
3.1. DI采集	14
3.1.1. DI采集类型	14
3.2. DO控制	14
3.2.1. DO状态	14
3.2.2. DO上电状态	14
3.3. 其他功能	14
3.3.1. DI脉冲计数	14
3.3.2. 滤波器参数	14
3.3.3. DI自动清零	14
3.3.4. DO工作模式	15
4. 软件操作	16
4.1. 软件安装	16
4.2. 软件界面及功能介绍	16
4.3. 软件使用	17
4.3.1. 设置设备串口参数	17
4.3.2. 设备状态查看	18
4.3.3. 设备状态控制	19
5. 通信协议	21
5.1. 寄存器列表	21
5.2. 协议应用范例	24
5.2.1. 读DO状态(0x01)	24
5.2.2. 写DO状态(0x0F)	25
5.2.3. 写单个DO状态(0x05)	26
5.2.4. 读DI状态(0x02)	27
5.2.5. 读DI正脉冲有效状态(0x03)	28
5.2.6. 写单个DI正脉冲计数(0x06)	29
5.2.7. 写DO工作模式(0x10)	30
6. 装箱清单	32
7. 产品服务	33

【版权声明】

©2000 - 2019 中联创新版权所有

【商标声明】



及其它中联创新服务相关的商标均为深圳市中联创新自控系统有限公司及其关联公司所有。本文档涉及的第三方主体的商标，依法由权利人所有。

【免责声明】

本文档仅提供有关康耐德产品的信息。本文档并未授予任何知识产权的许可，包括未以明示或暗示、以禁止发言或以其他方式授予任何知识产权许可。除深圳市中联创新自控系统有限公司在其产品的销售条款和条件中声明的责任之外，深圳市中联创新自控系统有限公司不承担任何其他责任；并且深圳市中联创新自控系统有限公司对康耐德产品的销售或使用不作任何明示或暗示的担保，包括对产品特定用途适用性、适销性、对任何专利权、版权或其他知识产权的侵权责任等，均不作担保。

深圳市中联创新自控系统有限公司可能随时对产品规格及产品描述做出修改，恕不另行通知。

【联系方式】

深圳市中联创新自控系统有限公司

地 址：深圳市福田区彩田路中银大厦 A 座 16 楼

官 网：www.konnad.com

电 话：0755-88865168

1. 快速使用

本章节“快速使用”可使用户快速了解及使用产品，了解产品接线、配套软件安装、产品参数设置及调试（查看状态及控制状态）。

1.1. 使用前准备

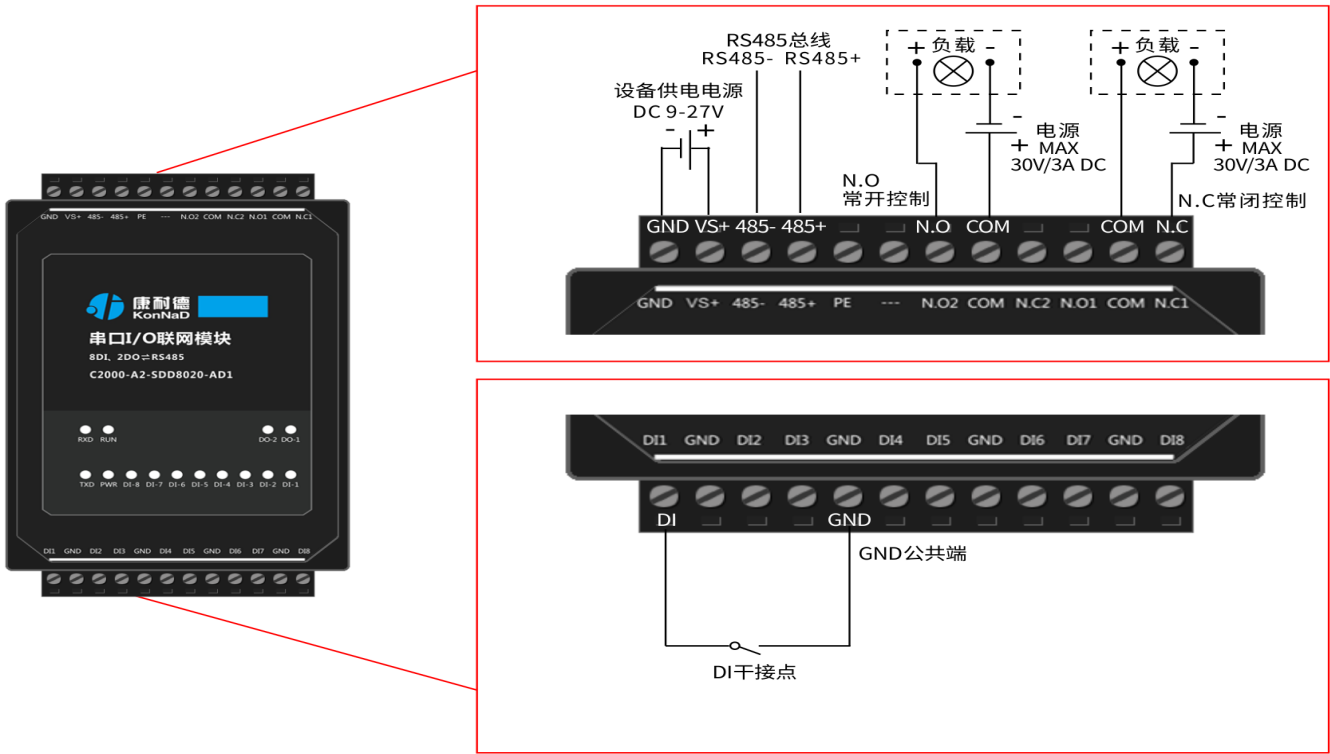
IO设备使用前需额外准备转换器、电源、螺丝刀及电脑等相关辅件，具体见下表所示：

类型	产品准备	其他辅件准备
硬件	A2-SDD8020-AD1设备一台（下文统称“IO设备”）	另需USB转485转换器一个；导线若干；9~27VDC电源一个。
软件	《康耐德设备设置工具》安装包	电脑一台，已预装Windows操作系统

软件包下载地址：<https://www.konnad.com/download?file=sdk> 服务与下载-->下载中心-->软件 & SDK-->康耐德设备设置工具

1.2. 设备接线

将IO设备按如下接线示意图接上需要采集/控制的IO设备，需要外接电源：



设备上电后，电源指示灯PWR红色常亮，运行指示灯RUN闪烁，设备供电正常。

DI（干接点）接线测试：使用一根导线短接DI1和GND，可看到设备DI-1指示灯亮，断开灯灭。

DO接线测试：先通过USB转RS485转换器将电脑与IO设备连接，通过配套软件设置参数后发送命令测试。

如：将软件上的点值“**DO1状态**”写1使DO1闭合（N.O1与COM导通），则DO-1灯亮；写0使DO1断开（N.O1与COM断开），则DO-1灯灭。写“1”或“0”时能听到继电器“闭合”或“断开”声响。

1.3. 软件设置及设备调试

在参数设置前请按如下操作安装好软件包，将已完成**上一步骤**的IO设备用USB转RS485转换器连接至电脑，打开安装好的《康耐德设备设置工具》，搜索设备并进行参数设置。参数设置成功后，对设备的DI/DO的状态变化进行测试，验证设备能正常通讯。

软件包安装：1.下载软件压缩包；2.软件压缩包右键属性-->常规-->解除锁定（无此项时忽略本步骤）；3.软件压缩包解压缩-->KonNaD.Setup.exe右键“以管理员身份运行安装”即可。

软件包安装若出现问题参考 **软件操作** 内容。

1.3.1. 设备搜索及参数设置

打开《康耐德设备设置工具》，选择 **搜索串口设备**，在显示搜索串口参数处点击 **编辑**，选择电脑上USB转RS485转换器的串口号及IO设备的串口参数（**设备默认的串口参数为9600,None,8,1；RS485地址为1，初次搜索地址范围可以设置1-10**），再点击 **搜索** 可以搜索到IO设备。如下为搜索IO设备时串口参数设置界面：



鼠标选择刚才搜索到的设备，点击上方“**设置**”标签，在弹出的对话框可以设置设备的串口参数，**初次调测设备可以不修改设备的默认串口参数**。

串口设备设置
×

点名称	点值	状态
模块型号	A2-SDD8020-AD1	
模块软件版本	1.33	
模块名称	A2_SDD8020_AD1	✓
模块地址	1	✓
波特率	9600	✓
校验方式	无	✓

取消
确定

特别提示：搜索时如果搜索不到IO设备

1. 确认是否按照以管理员权限安装和运行；
2. 检查USB转RS485转换器与IO设备是否连接正确，转换器是否故障；
3. 搜索串口参数波特率、数据位、停止位、校验位及RS485地址是否填写正确（设备默认的串口参数为9600,None,8,1；RS485地址为1）。

1.3.2. 设备调测

设备参数设置成功后，重新搜索设备，点击软件左下角“刷新”，可以看到设备的所有点值信息。

其中DI1~DI8值为设备采集DI的开关状态（读取1为采集开关量闭合，0断开）；

DO1~DO2状态为DO输出是否导通和断开（1为COM和N.O导通，0为COM和N.O断开）。如点击DO1状态点值后图标，写1或0来控制DO1状态输出。

如下图示：


康耐德设备设置工具 1.0.0.4
...

⚙ 设置
🌐 远程设置
🔑 修改密码
🔒 清除密码
🔍 调试助手

☐ 搜索网络设备
 ☒ 搜索串口设备
 搜索

串口号: COM4 波特率: 9600 校验位: None 数据位: 8 停止位: 1 地址范围: 0-10 超时时间(ms): 200
 编辑

序号	串口号	地址	波特率	型号	版本	名称
1	4	1	9600	A2-SDD8020-AD1	1.33	A2_SDD8020_AD1

点索引	点名称	点类型	点值	描述	最后更新时间
8	DO1状态	数值量	0	0	2019-09-25 13:54:07
9	DO2状态	数值量	0	0	2019-09-25 13:54:07
10	DO1上电时状态	数值量	0	0	2019-09-25 13:54:07
11	DO2上电时状态	数值量	0	0	2019-09-25 13:54:07
12	DI1值	数值量	0	0	2019-09-25 13:54:07
13	DI2值	数值量	0	0	2019-09-25 13:54:07
14	DI3值	数值量	0	0	2019-09-25 13:54:07
15	DI4值	数值量	0	0	2019-09-25 13:54:07
16	DI5值	数值量	0	0	2019-09-25 13:54:07
17	DI6值	数值量	0	0	2019-09-25 13:54:07

刷新

☐ 自动刷新
 刷新频率(ms):

【更多信息】详细软件操作见“[软件操作](#)”；若需上位机/软件对接开发（二次开发）详见“[通信协议](#)”中的寄存器信息。

2. 硬件说明

2.1. 技术参数

类别	参数名称	规格
DI 输入	DI 路数	8
	连接端	凤凰端子
	接口类型	干接点
	DI 输入模式	电平 + 脉冲计数
	数字滤波时间间隔	6个采样周期
	采集频率	1kHz
DO 输出	DO 路数	2
	连接端	凤凰端子
	DO 输出类型	C 型继电器
	DO 输出模式	电平+脉冲
	触点容量	30V/3A
向上串行接口	串口类型	RS485
	端口数量	1
	连接端	凤凰端子
	通讯协议	Modbus RTU 协议
电源	电源连接端	凤凰端子
	输入电压	9~27VDC
	电流	80mA @ 12VDC
物理特征	尺寸	75*105*30mm
	安装方式	定位孔/导轨安装
工作环境	工作温度	-40℃ ~ 85℃

	存储温度	-60℃ ~ 125℃
	相对湿度	5% ~ 95% RH 不凝露

2.2. 产品外观



2.3. 指示灯

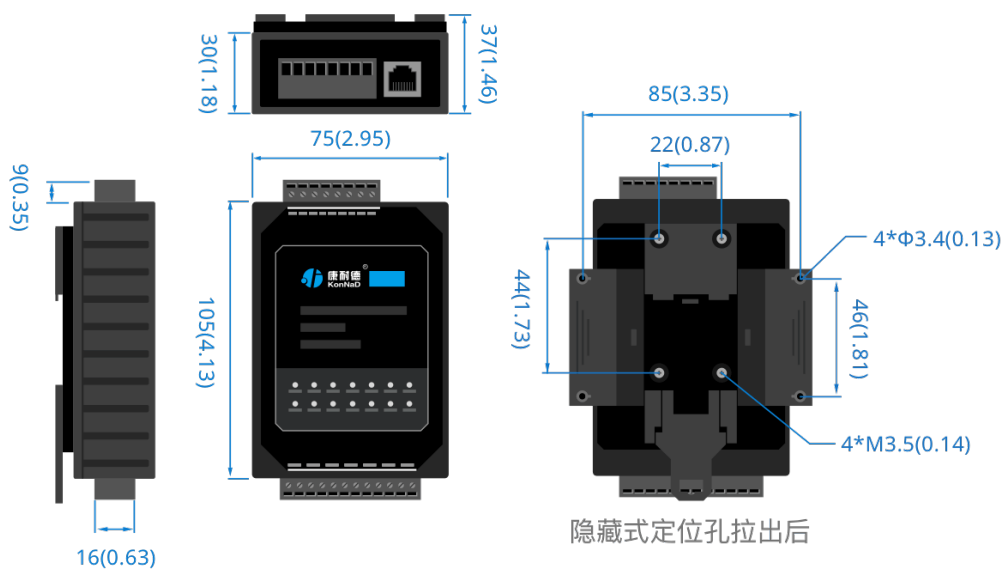
类别	指示灯	说明	含义
DI 输入	DIx	开关量输入指示灯	常亮：DI 有输入/输入电压 > 临界电压
			熄灭：DI 无输入/输入电压 < 临界电压
DO 输出	DOx	开关量输出指示灯	常亮：DO有输出
			熄灭：DO无输出
向下串行接口	RXD	RS485 数据接收指示灯	常亮：RS485 线路故障，请检查 RS485 线路正负极是否接反
			闪烁：RS485 端口正在接收数据
			熄灭：RS485 端口未接收数据
	TXD	RS485 数据发送指示灯	闪烁：RS485 端口正在发送数据
			熄灭：RS485 端口未发送数据
电源	PWR	电源指示灯	常亮：设备供电正常
			熄灭：设备未通电或供电异常，请检查电压是否为 9-27VDC
运行	RUN	设备运行指示灯	常亮：程序异常
			闪烁：运行正常，间隔 1s 闪烁
			熄灭：程序异常

2.4. 端口说明

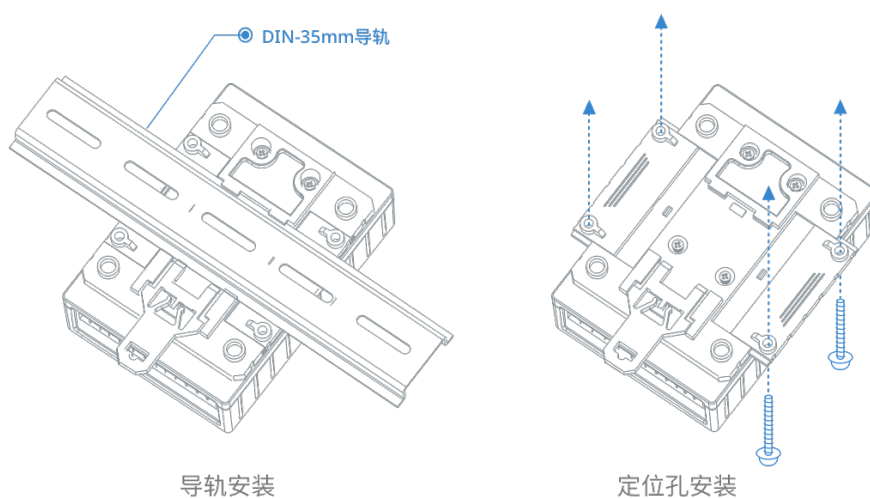
类别	端口	说明	建议线材
DI 输入	DIx	数字量信号输入端	RVV 2*0.5
	GND	干接点输入公共端	RVV 2*0.5
DO 输出	N.Ox	数字量信号输出常开端	RVV 2*1.0
	COMx	数字量信号输出公共端	RVV 2*1.0
	N.Cx	数字量信号输出常闭端	RVV 2*1.0
向上串行接口	485+、485-	RS485 正极、RS485 负极（向上）	RVSP 2*0.5
电源输入	VS+、GND	电源输入正极、电源输入负极	RVV 2*1.0
	PE	用于设备可靠接地，防雷	RVV 2*0.5
预留	---	预留端口	-

2.5. 尺寸

单位：mm (inch)



2.6. 安装方式



3. 产品功能

3.1. DI采集

3.1.1. DI采集类型

干接点：短接DI和GND，DI点值为1；断开连接，DI点值为0。

：DI1-DI8的寄存器地址为10200-10207，读取DI状态使用0x02功能码，假设设备的485地址为1，一次读取8路DI状态的16进制命令为：01 02 00 C8 00 08 F8 32。

3.2. DO控制

3.2.1. DO状态

DO状态：通过此寄存器可控制对应继电器动作，写0后COM和NC导通，写入值1后COM和NO导通。

注：DO1-DO2寄存器地址为100-102，读DO状态使用0x01功能码，0x05写单个DO，0x0F同时写多个DO状态。假设设备的485地址为1，以下为读取控制DO的指令：

读取2路DO状态 01 02 00 64 00 02 B8 14

使用05功能码写DO1，01 05 00 64 FF 00 CD E5(闭合)，01 05 00 64 00 00 8C 15 (断开) 其他通道DO控制参考协议部分。

3.2.2. DO上电状态

DO的上电状态控制设备刚上电没有接到外部控制命令时继电器的状态，写0表示设备刚上电时COM和NC导通，写入值1表示刚上电时COM和NO导通。

3.3. 其他功能

3.3.1. DI脉冲计数

1) 正/负脉冲有效状态、DI正/负脉冲计数

DI正/负脉冲状态：指示当前输入的脉冲状态，开关断开时对应的正脉冲状态寄存器值被置为1，开关闭合时对应负脉冲寄存器值被置为1。写入值为0，则清除检测到的脉冲状态，其他值写入无效。

DI正/负脉冲计数：正/负脉冲变化的次数，检测脉冲变化的个数。可写入初始值，写入后可从初始值开始计数到最大值65535，到最大值后从0开始重新计数。

2) 电平变化计数

电平变化计数：正/负脉冲变化的次数之和，可写入初始值，写入后可从初始值开始计数到最大值65535。到最大值后从0开始重新计数。

3.3.2. 滤波器参数

设置DI采集时输入信号必须保持几个采样周期才能被确认。默认值为0x6,表示需要6个采样周期开关量状态才能被确认。此值可根据现场情况适当的修改。

3.3.3. DI自动清零

设置为自动清零，则DI正/负脉冲计数、DI电平计数值每次读取后值会自动清除。

设置为手动清零，则DI正/负脉冲计数、DI电平计数值每次检测不会清除，需要手动清除。（手动写入值0即可清除）

3.3.4. DO工作模式

DO输出可设置为电平模式和脉冲模式。

电平模式：继电器的通断状态必须通过命令才能改变。

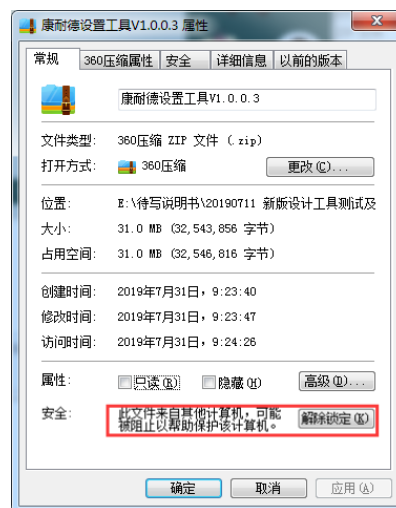
脉冲模式：设置为脉冲模式后，继电器会在一定的时间内自动将NO和COM导通的状态变为NC和COM导通的状态，时间可通过脉冲宽度设置，脉冲宽度可设置范围为50~65535毫秒。

4. 软件操作

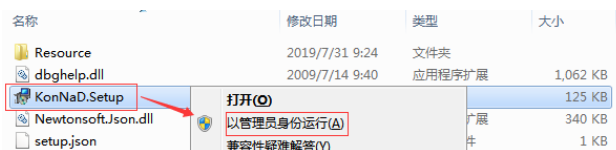
4.1. 软件安装

此操作前需确保设备正确接线并已上电，将RS485型IO设备用USB转RS485转换器连接到电脑端，使用《康耐德设备设置工具》对IO设备进行设置和调试，通过软件可以更改IO设备的485地址、串口参数及查询控制IO的状态等。《康耐德设备设置工具》为IO设备设置及调试工具，如需组态软件请咨询客服。

下载软件安装包后需先检查压缩包的属性是否有“解除锁定”提示，如有请先解除锁定后解压安装，如不先解除锁定直接解压安装程序，将导致软件运行异常。（锁定原因：由于使用浏览器下载的可执行程序时，可能会被电脑系统自带的SmartScreen筛选器锁定权限，从而导致设置程序无法正常工作。如遇此类情况需先对安装包解除锁定，再进行解压安装。）



解压安装包后，软件安装需右键以管理员的权限运行安装程序目录中的“KonNaD.Setup.exe”，然后在安装向导的指引下即可对程序进行安装。



软件无法运行或闪退解决方法：找到电脑桌面软件快捷键图标-->右击属性-->兼容性-->勾选以管理员身份运行此程序-->应用-->确定-->再次打开软件。

4.2. 软件界面及功能介绍



菜单栏功能介绍

- “设置”：用于设置网络型IO设备的网络参数或RS485型IO设备串口参数；
- “远程设置”：对于网络型IO设备，当已配置设备IP为局域网内网段但设备跨多个路由，搜索不到时，可以通过远程设置修改设备参数。对于RS485型IO设备无效；
- “修改/清除密码”：修改和清除网络型IO设备密码；
- “调试助手”：包含网络调试、串口调试、模拟量换算和进制转换工具；
- “搜索网络/串口设备”：可以选择搜索网络型IO设备或RS485型IO设备，根据具体是哪种类型的产品点击“搜索”按钮进行搜索；
- “监听设置”：当网络型IO设备作为客户端时，可以设置调试软件作为服务器端的监听端口号；
- “刷新”：点击“刷新”按钮可以获取设备当前点值状态，或勾选“自动刷新”可以连续获取点值状态信息。

4.3. 软件使用

4.3.1. 设置设备串口参数

打开《康耐德设备设置工具》，选择 **搜索串口设备**，在显示搜索串口参数处点击 **编辑**，选择电脑上USB转RS485转换器的串口号及IO设备的串口参数（**设备默认的串口参数为9600,None,8,1；RS485地址为1，初次搜索地址范围可以设置1-10**），再点击 **搜索** 可以搜索到IO设备。鼠标点选需要设置的设备，点击 **设置** 在弹出的对话框可以设置设备的串口参数。



串口参数设置:

模块地址：RS485站号地址，RS485总线有多个IO模块时用于区别设备，地址范围1-255；

波特率：可以设置设备的波特率，范围1200-115200；

校验方式：可设置设备的校验方式。

上述除通过搜索设备点击 **设置** 设置串口参数外，还可以通过点击软件左下角 **刷新** 获取设备点值后，如通过 **模块地址** 点值处图标修改相应的参数。

4.3.2. 设备状态查看

确保搜索到设备后，点击软件左下角 **刷新**，可以看到设备点值信息，如下图示：

- 1、**DI1~DI8值**为DI状态（读取1为采集开关量闭合，0断开）；
- 2、**DO1~DO2状态**为DO输出是否导通和断开（1为COM和N.O导通，0为COM和N.O断开）；
- 3、**DI1~DI8正/负脉冲计数**，检测脉冲变化的个数，可读写。当设置DI1~DI2自动清零为自动时，脉冲计数每次读取后自动清除。当设置DI1~DI2自动清零为手动清零，每次读取后不会一直累加计数（累计最大为65535后归零），需要手动清除（手动写入值0即可清除）。

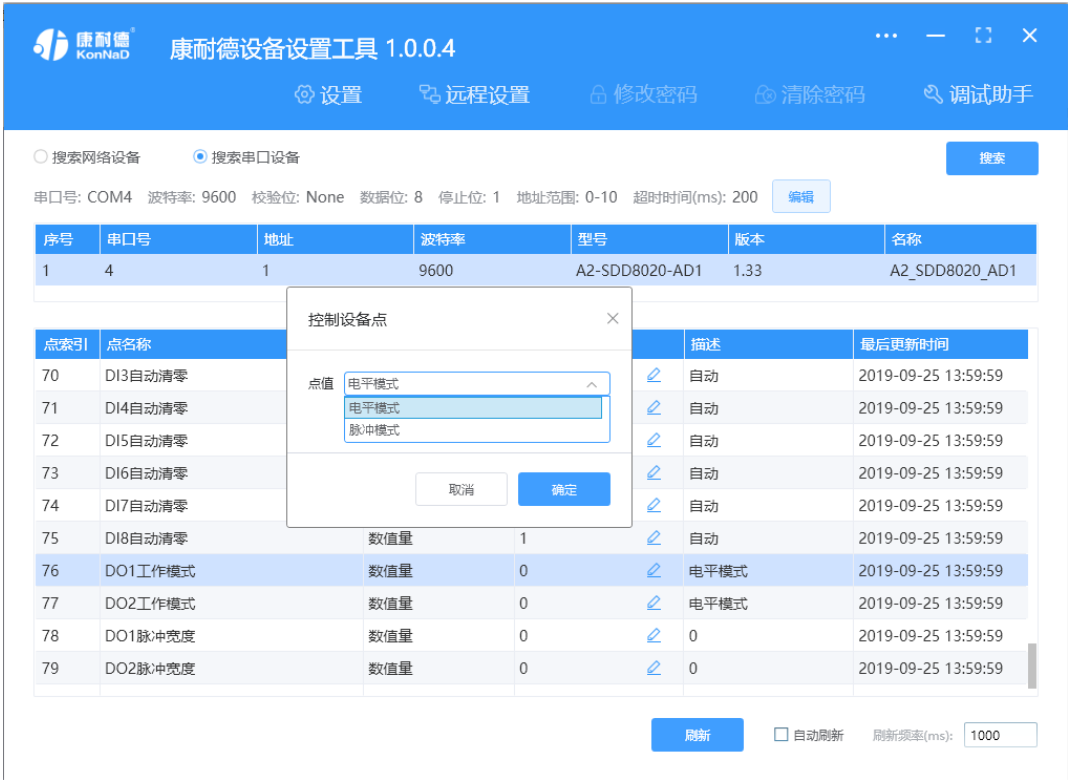


4.3.3. 设备状态控制

DO工作模式可选择电平模式或脉冲模式,平台可通过改变DO状态点值来改变IO设备数字量输出状态，点值后面有标 “



” 的都可以修改。



当DO为电平输出时，例如：如点击**DO1状态**点值后图标，写1时DO1指示灯点亮。写0时DO1指示灯熄灭。

当DO为脉冲输出时，可通过设置DO脉冲宽度来控制DO状态。例如：设置DO1脉冲宽度为6000，改变DO1点值为1，则DO1灯点亮，6s后灯熄灭。

DO上电状态可控制，当DO为电平输出时，设置DO上电状态为1，将设备断电上电后，DO灯点亮。

5. 通信协议

5.1. 寄存器列表

寄存器地址	个数	寄存器内容	状态	数据范围	适用的功能码
40001	1	模块型号	R	按模块型号配置,见型号定义表	0x03
40002	1	模块软件件版本	R	例如5.2，高字节为主版本，低字节为次版本	0x03
40003	10	模块名称	RW	最长的名字为20个字节，包括 '\0'	0x03，0x10
40013	1	模块地址	RW	数据范围 1 - 255，默认值为1。0为广播地址。	0x03，0x06，0x10
40014	1	波特率代码	RW	见波特率代码表，默认值为3，即9600。 注：1.在匹配波特率时，通讯地址可以为0或者本模块的地址，为零时读取的寄存器必须是波特率代码寄存器，即40014，个数为1。 从版本3.5（包括3.5版本）后有修改波特率的功能。2.地址为0时，可以修改寄存器，寄存器必须是波特率代码寄存器，即40014，个数为1。修改后，总线并不回应。	0x03，0x06，0x10

40015	1	AI参数恢复工厂模式	W	只对带AI的模块有效，写入后恢复AI的配置参数。对其他不带AI的模块无效。	0x06 , 0x10
40016	1	保留寄存器	RW	保留。	0x03 , 0x06 , 0x10
40017	1	奇偶校验寄存器	RW	0 , 表示无校验(默认) 1 , 表示奇校验 2 , 表示偶校验 写入其他值表示无反应。	0x03 , 0x06 , 0x10
40018	1	重启寄存器	W	第一次写入0xa55a , 第二次在2s之内写入0x5aa5 , 系统重启	0x06 , 0x10
40019	1	写保护寄存器	W	写入0x5A01	0x06 , 0x10
100	2	DO1 ~ DO2的状态	RW	0x0000-0x0001 , 保存DO1 ~ DO2的当前状态；写则改变DO的当前状态，读则代表读取当前DO的状态。	0x01 , 0x05 , 0x0F
102	2	DO1 ~ DO2上电时的状态	RW	0x0000-0x0001 , 设置DO的上电状态，写入后,下次重启后，DO的状态即为设置的状态。	0x01 , 0x05 , 0x0F
10200	8	DI1 ~ DI8的值	R	0x0000-0x0001 , 表示DI的当前电平信号	0x02
40300	8	DI1 ~ DI8正脉冲有效状态	RW	0x0000-0x0001 , 0表示还没产生有效的正脉冲，1表示产生了有效的正脉冲 写0清零，其他值无效	0x03 , 0x06 , 0x10

40308	8	DI1 ~ DI8负脉冲有效状态	RW	0x0000-0x0001, 0表示还没产生有效的负脉冲, 1表示产生了有效的负脉冲 写0清零, 其他值无效	0x03, 0x06, 0x10
40316	8	DI1 ~ DI8的正脉冲计数	RW	0x0000-0xFFFF, 可以写入任意值, 写入后, 从写入的值开始计数。	0x03, 0x06, 0x10
40324	8	DI1 ~ DI8的负脉冲计数	RW	0x0000-0xFFFF, 可以写入任意值, 写入后, 从写入的值开始计数。	0x03, 0x06, 0x10
40332	8	DI1 ~ DI8的电平变化计数	RW	0x0000-0xFFFF, 可以写入任意值, 写入后, 从写入的值开始计数。	0x03, 0x06, 0x10
40340	8	DI1 ~ DI8滤波器参数	RW	信号必须保持几个采样周期才能被确认。默认值 0x6, 6个采样周期才能被确认。范围0x1-0xFFFF, 写入0值返回失败。	0x03, 0x06, 0x10
40348	1	DI1 ~ DI8自动清零	RW	设置读取后自动清零, 默认所有通道自动清零; 该寄存器相应的Bit位为1表示对应通道自动清0, 为0表示手动清0。	0x03, 0x06, 0x10

40349	2	DO1 ~ DO2的工作模式	RW	为0表示电平模式，为1表示脉冲模式，其他模式暂时保留，写入其他值返回失败。	0x03, 0x06, 0x10
40351	2	DO1 ~ DO2的脉冲宽度	RW	最小值为50，即输出50ms的脉冲；最大宽度为65535ms的脉宽。	0x03, 0x06, 0x10

备注：修改串口参数前，需要写保护寄存器，写入0x5A01后，10S内即可进行修改串口参数及名称地址。

波特率代码表：

寄存器值	波特率
0x0000	波特率 1200
0x0001	波特率 2400
0x0002	波特率 4800
0x0003	波特率 9600
0x0004	波特率 19200
0x0005	波特率 38400
0x0006	波特率 57600
0x0007	波特率 115200

5.2. 协议应用范例

5.2.1. 读DO状态(0x01)

以同时采集2路DO为例进行说明，假设C2000-A2-SDD8020-AD1的485地址已经设置为1，命令如下：

0x010100640002FC14

命令解析：

静音	01	01	0064	0002	FC14	静音
----	----	----	------	------	------	----

起始结构	从设备地址	功能码	起始寄存器地址	寄存器个数	CRC 校验码	结束结构
≥3.5 个字符的静止时间	1字节，设备的485地址	1字节，01，读寄存器	2字节，要开始读取的寄存器地址	2字节，需要读取的寄存器个数	2字节,CRC16	≥3.5 个字符的静止时间

假设C2000-A2-SDD8020-AD1的通道DO1为闭合状态，通道DO2断开状态，设备返回的命令为：

0x010101019048

静音	01	01	01	01	9148	静音
起始结构	从设备地址	功能码	数据长度	数据	CRC 校验码	结束结构
≥3.5 个字符的静止时间	1字节，设备的485地址	1字节，01，读寄存器	1字节，高字节在前	2个DO使用1字节数据，1表示断开，0表示闭合	2字节,低字节在前	≥3.5 个字符的静止时间

5.2.2. 写DO状态(0x0F)

写DO状态时，可以往寄存器里面写0或者是写1，写0断开写1闭合，假设设备的485地址已经设置为1。

将DO1闭合，DO2断开，命令如下：

0x010F0064000201016E9F

命令解析：

静音	01	0F	0064	0002	01	01	6E9F	静音
起始结构	从设备地址	功能码	起始寄存器地址	寄存器个数	数据长度	数据	CRC 校验码	结束结构

≥3.5 个字符的静止时间	1字节，设备的485地址	1字节，0x0F，写寄存器	2字节，要开始读取的寄存器地址	2字节，需要读取的寄存器个数	1字节，高字节在前	2个DO使用1字节数据，1表示断开，0表示闭合	2字节，CRC16	≥3.5 个字符的静止时间
---------------	--------------	---------------	-----------------	----------------	-----------	-------------------------	-----------	---------------

若设备正常执行命令，返回数据如下：

0x010F0064000295D5

命令解析：

静音	01	0F	0064	0002	95D5	静音
起始结构	从设备地址	功能码	起始寄存器地址	寄存器个数	CRC 校验码	结束结构
≥3.5 个字符的静止时间	1字节，设备的485地址	1字节，0x0F，写寄存器	2字节，高字节在前	2字节，高字节在前	2字节，低字节在前	≥3.5 个字符的静止时间

5.2.3. 写单个DO状态(0x05)

写DO状态时，可以往寄存器里面写FF00H或者是写0000H，FF00H 值请求DO处于闭合状态，0000H 值请求DO处于断开状态。

将DO1闭合，命令如下：

0x01050064FF00CDE5

命令解析：

静音	01	05	0064	FF00	CDE5	静音
起始结构	从设备地址	功能码	起始寄存器地址	数据	CRC 校验码	结束结构
≥3.5 个字符的静止时间	1字节，设备的485地址	1字节，05，写单个寄存器	2字节，要开始读取的寄存器地址	FF00表示闭合状态	2字节，CRC16	≥3.5 个字符的静止时间

若设备正常执行命令，返回数据如下：

0x01050064FF00CDE5

命令解析：

静音	01	05	0064	FF00	CDE5	静音
起始结构	从设备地址	功能码	起始寄存器地址	数据	CRC 校验码	结束结构
≥3.5 个字符的静止时间	1字节，设备的485地址	1字节，05，写单个寄存器	2字节，要开始读取的寄存器地址	FF00表示闭合状态	2字节，CRC16	≥3.5 个字符的静止时间

5.2.4. 读DI状态(0x02)

以同时采集8路DI为例进行说明，假设C2000-A2-SDD8020-AD1的485地址已经设置为1，命令如下：

0x 010200C80008F832

命令解析：

静音	01	02	00C8	0008	F832	静音
起始结构	从设备地址	功能码	起始寄存器地址	寄存器个数	CRC 校验码	结束结构
≥3.5 个字符的静止时间	1字节，设备的485地址	1字节，02，读寄存器	2字节，要开始读取的寄存器地址	2字节，需要读取的寄存器个数	2字节，CRC16	≥3.5 个字符的静止时间

假设C2000-A2-SDD8020-AD1的通道DI1-DI4已经闭合，DI5-DI8通道断开，设备返回的命令为：

0x010201022049

命令解析：

静音	01	02	01	15	6047	静音
起始结构	从设备地址	功能码	数据长度	数据	CRC 校验码	结束结构

≥3.5 个字符的静止时间	1字节, 设备的485地址	1字节, 02, 读寄存器	1字节, 高字节在前	2个DI使用1字节数据, 02二进制表示为10, 根据位, 1表示闭合, 0表示断开	2字节, 低字节在前	≥3.5 个字符的静止时间
---------------	---------------	---------------	------------	--------------------------------------------	------------	---------------

5.2.5. 读DI正脉冲有效状态(0x03)

以同时采集8路DI正脉冲有效状态, 假设C2000-A2-SDD8020-AD1的485地址已经设置为1, 命令如下:

0x0103012C00088439

命令解析:

静音	01	03	012C	0008	8439	静音
起始结构	从设备地址	功能码	起始寄存器地址	寄存器个数	CRC 校验码	结束结构
≥3.5 个字符的静止时间	1字节, 设备的485地址	1字节, 03, 读寄存器	2字节, 要开始读取的寄存器地址	2字节, 需要读取的寄存器个数	2字节, CRC16	≥3.5 个字符的静止时间

假设C2000-A2-SDD8020-AD1的通道DI1-DI4产生有效的正脉冲, 通道DI5-DI6没有产生有效的正脉冲, 设备返回的命令为:

0x010310000100010001000100000000000000002EB4

命令解析:

静音	01	03	10	00010001000100010000000000000000	2EB4	静音
起始结构	从设备地址	功能码	数据长度	数据	CRC 校验码	结束结构
≥3.5 个字符的静止时间	1字节, 设备的485地址	1字节, 03, 读寄存器	8字节, 高字节在前	8个DI的正脉冲有效状态, 每两个字节表示一个DI通道, 顺序是从DI1到DI8, 0001表示产生了正脉冲, 0000表示未产生正脉冲	2字节, 低字节在前	≥3.5 个字符的静止时间

5.2.6. 写单个DI正脉冲计数(0x06)

写DI1正脉冲计数时，可以往寄存器里面写入任意值，假如写入65535，假设设备的485地址已经设置为1。

命令如下：

0x0106013CFFFF498A

命令解析：

静音	01	06	013C	FFFF	498A	静音
起始结构	从设备地址	功能码	起始寄存器地址	数据	CRC 校验码	结束结构
≥3.5 个字符的静止时间	1字节，设备的485地址	1字节，06，写单个寄存器	2字节，要开始读取的寄存器地址	1个DI正脉冲计数，每两个字节表示一个DI通道，FFFF表示写入DI正脉冲计数为65535个	2字节，CRC16	≥3.5 个字符的静止时间

若设备正常执行命令，返回数据如下：

0x0106013CFFFF498A

命令解析：

静音	01	06	013C	FFFF	498A	静音
起始结构	从设备地址	功能码	起始寄存器地址	数据	CRC 校验码	结束结构

≥3.5 个字符的静止时间	1字节，设备的485地址	1字节，06，写单个寄存器	2字节，要开始读取的寄存器地址	1个DI正脉冲计数，每两个字节表示一个DI通道，FFFF表示写入DI正脉冲计数为65535个	2字节，CRC16	≥3.5 个字符的静止时间
---------------	--------------	---------------	-----------------	------------------------------------------------	-----------	---------------

5.2.7. 写DO工作模式(0x10)

写DO工作模式时，可以往寄存器里面写0或者是写1，写0为电平模式写1为脉冲模式，假设设备的485地址已经设置为1。

将DO1设置为脉冲模式，DO2为电平模式，命令如下：

0x0110015D000204000100006B5A

命令解析：

静音	01	10	015D	0002	04	00010000	6B5A	静音
起始结构	从设备地址	功能码	起始寄存器地址	寄存器个数	数据长度	数据	CRC 校验码	结束结构
≥3.5 个字符的静止时间	1字节，设备的485地址	1字节，0x10，写寄存器	2字节，要开始读取的寄存器地址	2字节，需要读取的寄存器个数	1字节，高字节在前	2个DO工作模式,每个使用2字节数据，0001表示脉冲模式，0000表示电平模式	2字节，CRC16	≥3.5 个字符的静止时间

若设备正常执行命令，返回数据如下：

0x0110015D0002D1E6

命令解析：

静音	01	10	015D	0002	D1E6	静音
----	----	----	------	------	------	----

起始结构	从设备地址	功能码	起始寄存器地址	寄存器个数	CRC 校验码	结束结构
≥3.5 个字符的静止时间	1字节，设备的485地址	1字节，0x10，写寄存器	2字节，高字节在前	2字节，高字节在前	2字节,低字节在前	≥3.5 个字符的静止时间

6. 装箱清单

序号	名称
1	主设备（包含扣具）
2	凤凰端子（若干）
3	安装指引卡

7. 产品服务

您所购买的产品在正常使用的情况下，凡是由原材料或生产过程中造成的质量问题，自购买之日起提供免费保修服务。凡是由于用户不按本产品说明书要求，自行安装、拆卸或不正确使用而造成的损坏，本公司提供维修服务，但收取适当维修费。保修期限如下表：

产品类别	保修年限
带壳	6 年
不带壳	3 年

注：产品配件不提供保修服务。

保修条例：

1. 自购买产品之日起，在正常使用的情况下（由公司授权技术人员判定），在保修期限内，对发生故障的产品进行免费维修。
2. 在保修期内曾经由我公司以外的维修人员修理或更改过的产品、或安装不当、输入电压不正确、使用不当、意外事件或自然灾害等原因引起的故障的产品不属于保修范围。
3. 在接受保修服务前，需要客户出示保修卡或购买发票来证明产品购买日期。无法确认日期的将不予保修。
4. 所有保修或维修的产品，用户承担运费和运送时的风险。
5. 超过保修期或不符合保修条件的产品，本公司提供收费维修。
6. 定制化和 ODM 产品的保修期以合同约定为主。
7. 和本保修条例发生冲突的其他口头承诺等，参照本保修条例执行。
8. 我公司在产品制造、销售及使用上所担负的责任，均不应超过产品的原始成本。本公司不承担任何连带责任。
9. 本条款的解释权归本公司所拥有。